

(12) NACH DEM VERTRAG ÜBER DIE INTERNATIONALE ZUSAMMENARBEIT AUF DEM GEBIET DES
PATENTWESENS (PCT) VERÖFFENTLICHTE INTERNATIONALE ANMELDUNG

(19) Weltorganisation für geistiges Eigentum
Internationales Büro



(43) Internationales Veröffentlichungsdatum
9. Januar 2003 (09.01.2003)

PCT

(10) Internationale Veröffentlichungsnummer
WO 03/002939 A1

(51) Internationale Patentklassifikation⁷: G01C 3/02,
G01B 11/00, 11/30

(21) Internationales Aktenzeichen: PCT/DE02/01553

(22) Internationales Anmeldedatum:
27. April 2002 (27.04.2002)

(25) Einreichungssprache: Deutsch

(26) Veröffentlichungssprache: Deutsch

(30) Angaben zur Priorität:
101 30 763.2 26. Juni 2001 (26.06.2001) DE

(71) Anmelder (*für alle Bestimmungsstaaten mit Ausnahme von US*): ROBERT BOSCH GMBH [DE/DE]; Postfach 30 02 20, 70442 Stuttgart (DE).

(72) Erfinder; und

(75) Erfinder/Anmelder (*nur für US*): SCHMIDT, Dierk [DE/DE]; In der Halde 23, 71063 Sindelfingen (DE). STIERLE, Joerg [DE/DE]; Beethovenstrasse 36, 71111 Waldenbuch (DE). WOLF, Peter [DE/DE]; Sandweg 23, 70771 Leinfelden-Echterdingen (DE). FLINSPACH, Gunter [DE/DE]; Lauchheimer Weg 10, 71229 Leonberg (DE).

(81) Bestimmungsstaaten (*national*): JP, US.

(84) Bestimmungsstaaten (*regional*): europäisches Patent (AT, BE, CH, CY, DE, DK, ES, FI, FR, GB, GR, IE, IT, LU, MC, NL, PT, SE).

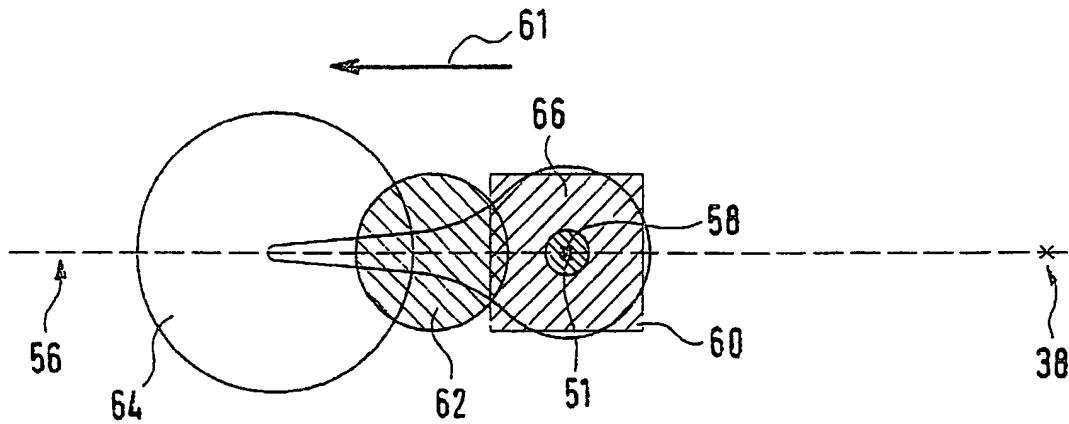
Veröffentlicht:

— mit internationalem Recherchenbericht

[Fortsetzung auf der nächsten Seite]

(54) Title: DEVICE FOR OPTICAL MEASUREMENT OF DISTANCE OVER A LARGE MEASURING RANGE

(54) Bezeichnung: VORRICHTUNG ZUR OPTISCHEN DISTANZMESSUNG ÜBER EINEN GROSSEN MESSBEREICH



WO 03/002939 A1
(57) Abstract: The invention relates to a device for optical measurement of distance, comprising a transmitter unit (12), with a light source (17,18), for transmitting modulated optical radiation onto a target object (15) and with a receiver unit (14), displaced relative to the optical axis (38) of the transmitter unit (12), with at least one optical detector (54) for receiving the optical radiation (16,49,50), returning from the target object (15) and a control and evaluation unit (36) for determining the distance (48) from the device to the target object (15). According to the invention, the active light sensitive surfaces (66,67,69,82) of the detector (54) in the receiver unit (14) taper in the direction (61) of the radiation shift for receding target object separations (48) arising from the parallax of the returning radiation.

(57) Zusammenfassung: Die Erfindung betrifft eine Vorrichtung zur optischen Distanzmessung mit einer Sendeeinheit (12) mit einer Lichtquelle (17,18) zur Aussendung modulierter, optischer Strahlung (13,20,22) auf ein Zielobjekt (15) hin und mit einer zur optischen Achse (38) der Sendeeinheit (12) beabstandeten Empfangseinheit (14) mit zumindest einem optischen Detektor (54) zum Empfang der vom Zielobjekt (15) rücklaufenden optischen Strahlung (16,49,50), sowie mit einer Steuer- und Auswerteeinheit (36) zur Ermittlung der Distanz (48) der Vorrichtung zum Zielobjekt (15). Es wird vorgeschlagen, dass sich die aktive, lichtempfindliche Fläche (66,67,69,82) des Detektors (54) der Empfangseinheit 14 in Richtung (61) der Strahlverschiebung für kleiner werdende Zielobjektabstände (48), die sich aufgrund der Parallaxe der rücklaufenden Strahlung (16) ergibt, verjüngt.

BEST AVAILABLE COPY



Zur Erklärung der Zweibuchstaben-Codes und der anderen Abkürzungen wird auf die Erklärungen ("Guidance Notes on Codes and Abbreviations") am Anfang jeder regulären Ausgabe der PCT-Gazette verwiesen.

Vorrichtung zur optischen Distanzmessung über einen großen
Messbereich

Die Erfindung geht aus von einer Vorrichtung zur optischen
5 Distanzmessung nach dem Oberbegriff des unabhängigen
Anspruchs.

Optische Entfernungsmessgeräte als solche sind seit geraumer
Zeit bekannt und werden inzwischen auch kommerziell
10 vertrieben. Diese Geräte senden einen modulierten
Lichtstrahl aus, der auf die Oberfläche eines gewünschten
Zielobjektes, dessen Abstand zum Gerät zu ermitteln ist,
ausgerichtet wird. Das von der angepeilten Zielfläche
reflektierte oder gestreute Licht wird von dem Gerät
15 teilweise wieder detektiert und zur Ermittlung des gesuchten
Abstandes verwendet.

Der Anwendungsbereich derartiger Entfernungsmessgeräte
umfasst im Allgemeinen Entfernungen im Bereich von einigen
20 Zentimetern bis zu mehreren hundert Metern.

In Abhängigkeit von den zu messenden Laufstrecken und der
Rückstrahlfähigkeit des Zielobjektes ergeben sich
unterschiedliche Anforderungen an die Lichtquelle, die
25 Qualität des Messstrahls und an den Detektor.

Die aus dem Stand der Technik bekannten optischen
Entfernungsmessgeräte lassen sich grundsätzlich entsprechend
der Anordnung, des im Gerät notwendigerweise vorhandenen
30 Sende- und Empfangskanals in zwei Kategorien einteilen. Zum
Einen gibt es Vorrichtungen, bei denen der Sendekanal in
einem gewissen Abstand zu dem Empfangskanal angeordnet ist,
so dass die jeweiligen optischen Achsen parallel zueinander
verlaufen. Zum Anderen gibt es monoaxiale Messvorrichtungen,
35 bei denen der Empfangskanal koaxial zum Sendekanal verläuft.

Die biaxialen Messsysteme haben den Vorteil, dass es einer aufwendigen Strahlungsteilung zur Selektion des rücklaufenden Messsignals nicht bedarf, so dass
5 beispielsweise auch ein optisches Übersprechen aus dem Sendekanal direkt in den Empfangskanal besser unterdrückt werden kann.

10 Andererseits besteht bei biaxialen Entfernungsmessgeräten unter Anderem der Nachteil, dass es für den Bereich kurzer Messentfernungen aufgrund einer Parallaxe zu Detektionsproblemen kommen kann:

15 Die Abbildung des Zielobjektes auf die Detektoroberfläche des im Gerät integrierten Messempfängers, die für große Zielentfernungen noch eindeutig auf dem Detektor liegt, wandert mit kürzer werdender Messentfernung zunehmend von der optischen Achse des Empfangsastes weg und erfährt zudem eine Variation des Strahlquerschnittes in der Detektorebene.

20 Dies bedingt, dass ohne weitere Maßnahmen am Gerät, im Nahbereich der Detektion, das heisst für einen kleinen Abstand zwischen Zielobjekt und Messgerät, das Messsignal gegen Null gehen kann.

25 Aus der DE 43 16 348 A1 ist eine Vorrichtung zur Distanzmessung mit einem von einem Halbleiterlaser erzeugten sichtbaren Messstrahlenbündel bekannt, deren Empfangseinrichtung einen Lichtleiter mit nachgeschaltetem opto-elektronischen Wandler enthält. Die
30 Lichteintrittsfläche in die Faser des Lichtleiters ist in der Abbildungsebene der Empfangsobjektives dieses Gerätes für große Objektentfernungen angeordnet und aus dieser Position quer zur optischen Achse verschiebbar.

Auf diese Weise ist es in der Vorrichtung der DE 43 16 348 A1 möglich, die bei kurzen Objektdistanzen zunehmend schräger in das Empfangsobjektiv einfallenden Messstrahlen über die Nachführung der optischen Faser bei räumlich nicht veränderbarem Detektor auf die lichtempfindlichen Oberflächen des Detektors zu leiten.

5

Die notwendige elektronische Ansteuerung der Nachführung und die Verwendung von zusätzlichen und insbesondere auch beweglichen Teilen in dem offenbarten Entfernungsmessgerät der DE 43 16 348 A1 bedeuten einen nicht unerheblichen Aufwand, der die Komplexität und damit die Kosten und die Anfälligkeit eines derartigen Systems erhöht.

10

Alternativerweise schlägt die DE 43 16 348 A1 zur Lösung des Parallaxenproblems biaxialer Messgeräte vor, die Lichtleitereintrittsfläche feststehend anzutragen und durch optische Umlenkmittel im Randbereich des Empfangsobjektives dafür zu sorgen, dass die Messlichtstrahlen auch bei kürzer werdendem Objektabstand noch auf den Detektor fallen können. Unter Anderem wird vorgeschlagen, dazu einen Umlenkspiegel zu verwenden, der die aus kurzer Objektentfernung in das Messgerät eintretenden Messstrahlen auf den Detektor umlenkt. Zur Lösung der gleichen Aufgabe wird in derselben Schrift auch die Verwendung eines Prismas, das in den Randbereich der Empfangslinse eingebracht ist, vorgeschlagen.

15

Als nachteilig bei dieser Lösung des Problems müssen die notwendigen zusätzlichen Komponenten ansehen werden. Ferner ist eine negative Wechselwirkung dieser zusätzlichen Komponenten mit dem Strahlengang der Messstrahlen aus großer Entfernung nicht immer auszuschließen, so dass es auch aus diesem Grunde zu Signalbeeinträchtigungen kommen kann, die

20

den nutzbaren Meßbereich des Entfernungsmessgerätes einschränken.

Vorteile der Erfindung

5

Die erfinderische Vorrichtung zur optischen Distanzmessung mit den Merkmalen des unabhängigen Anspruchs hat demgegenüber den Vorteil, auf zusätzliche optische Elemente zur Korrektur des Parallaxenproblems verzichten zu können 10 und trotzdem auch für den Nahbereich genügend Messsignal auf dem Detektor zu ermöglichen.

10

Dabei wird die Form der lichtempfindlichen, aktiven Fläche des erfindungsgemäßen Detektors so gewählt, dass auch im Nahbereich ein Signal ausreichende Amplitude auf der Detektoroberfläche vorliegt.

15

20

Damit ist eine Erweiterung des für dieses Messgerät zugänglichen Messbereichs auf einfache und zuverlässige Weise möglich

25

Gegenüber den aus dem Stand der Technik bekannten Vorrichtungen zur optischen Distanzmessung hat die erfindungsgemäße Vorrichtung den Vorteil, dass die von der optischen Strahlung zurückgelegte Wegstrecke nicht durch die Mittel zur Behebung des Parallaxenproblems beeinflusst wird, so dass diese keine negativen Auswirkungen auf die Entfernungsmessung nach sich ziehen.

30

35

Des Weiteren ist keine Justage von zusätzlichen, insbesondere beweglichen Komponenten im Messgerät notwendig.

Vorteilhafte Ausführungen der erfindungsgemäßen Vorrichtung ergeben sich aus den in den Unteransprüchen aufgeführten Merkmalen.

Vorteilhafterweise wird die Größe der lichtempfindlichen Fläche des Detektors der Empfangseinheit so groß gewählt, dass noch genügend Signal auch im Nahbereich auf den 5 Detektor fällt. Dadurch, dass der vom Zielobjekt rücklaufende Messstrahl für einen kleiner werdenden Objektabstand in der gemeinsamen Ebene der optischen Achse der Sendeeinheit und der optischen Achse der Empfangseinheit lateral auswandert, wird der Detektor vorteilhaft eine 10 in dieser Richtung elongierte Form annehmen. Auf diese Weise wird der Abhängigkeit der Richtung des rücklaufenden Messsignals von der Entfernung des Messgerätes zum Zielobjekt durch die konkrete erfindungsgemäße Form der wirksamen, aktiven Detektorfläche Rechnung getragen.

15 Die erfindungsgemäße Form der wirksamen Detektorfläche ermöglicht es darüber hinaus, auch der Abhängigkeit der Stärke des rücklaufenden Messsignals von der Entfernung des Messgerätes zum Zielobjekt Rechnung zu tragen. Aufgrund des 20 zugrundeliegenden Abstandsquadratgesetzes für die Änderung der Intensität in Abhängigkeit von der zurückgelegten Laufstrecke ist das rücklaufende Messsignal für den Nahbereich deutlich größer als für Zielobjekte, die sich weit entfernt vom Messgerät befinden.

25 Die Ausdehnung der wirksamen Detektorfläche senkrecht zur gemeinsamen Ebene der optischen Achsen von Sende- und Empfangseinheit kann daher in dem Maße abnehmen, wie das Lichtsignal aufgrund der kürzeren Laufstrecke im Nahbereich zunimmt. Dies hat den Vorteil, dass aufgrund der Ausdehnung 30 des Detektors zwar noch genügend Licht aus dem Nahbereich auf den Detektor fällt, dass aber der Detektor aufgrund seiner in dieser Richtung kleiner werdenden aktiven, lichtempfindlichen Fläche nicht durch das Licht aus dem Nahbereich übersteuert werden kann. Ein Verschieben des 35

Detektors aus dem Fokus der Empfangslinse entlang der optischen Empfangsachse zur Anpassung der auf den Detektor fallenden Signalstärke, ist somit in der erfindungsgemäßen Vorrichtung nicht mehr nötig.

5

Die erfindungsgemäße Ausführung der Detektionsfläche hat somit auch den Vorteil, dass das Verhältnis von Nutzlicht zu Fremdlicht deutlich verbessert wird, so dass auch aus diesem Grunde die Messgenauigkeit des Gerätes im unmittelbaren Nahbereich erhöht und damit der Meßbereich des Gerätes 10 erweitert wird.

10

15

20

Bei der Größe der Fläche des Detektors muss nur sichergestellt sein, dass die wirksame Fläche in dem Bereich des Detektors, in dem Licht von weit entfernten Zielobjekten auf die Detektoroberfläche auftrifft, groß genug ist, um möglichst dass gesamte Signal zu detektieren. Dies ist ebenfalls eine Konsequenz aus dem Abstandsquadrat-Gesetzes, dem die detektierte Intensität unterliegt, und zu einem relativ schwachen Detektionssignal für weit entfernte Messobjekte führt.

25

Die laterale Ausdehnung des Detektors muss entsprechend so groß sein, dass noch genügend Licht aus dem unmittelbaren Nahbereich der Detektion auf die Detektionsfläche gelangt. Aufgrund des hohen Signalpegels, welches sich aufgrund der kurzen Wegstrecke im Nahbereichs ergibt, ist es in diesem Fall nicht notwendig, die volle Signalstärke zu detektieren.

30

35

Ein weiterer Vorteil der beanspruchten Vorrichtung ist der, dass die elektrisch-kapazitiven Eigenschaften des Detektors des Messgerätes aufgrund der erfindungsgemäßen Form eines Ausführungsbeispiels der aktiven Detektionsfläche positiv beeinflusst werden. Eine zu große Detektoroberfläche würde die elektrische Kapazität des Detektors erhöhen, so dass die

zeitliche Ansprechcharakteristik, beziehungsweise - äqivalent dazu - der Frequenzgang des Messsystems nicht mehr den benötigten Erfordernissen der Zeit- beziehungsweise Frequenzauflösung des Messsystems entsprechen würde.

5

In einer vorteilhaften Ausführung der erfindungsgemäßen Vorrichtung ist die Fläche des verwendeten Detektors daher genau so groß, wie es die oben skizzierten Randbedingungen erfordern.

10

Eine einfache und preiswerte Ausgestaltung der erfindungsgemäßen Vorrichtung mit der beanspruchten Detektionsfläche ergibt sich, wenn die wirksame, d.h. lichtempfindliche Detektionsfläche durch teilweise Abdeckung einer ursprünglich größeren Detektorfläche ausgebildet wird. Dazu kann beispielsweise ein großer Flächendetektor eine lichtundurchlässige Schicht in den Bereichen erhalten, die zur Detektion nicht genutzt werden sollen, so dass lediglich die beanspruchte Form als wirksame, aktive Detektorfläche genutzt werden kann. Die lichtundurchlässigen Bereiche lassen sich je nach verwandeter Wellenlänge des Messsignals und entsprechend gewähltem Detektor beispielsweise durch Aufdampfen oder Lackieren einer Schicht auf der Detektoroberfläche erzeugen. Auch mit einer einfachen mechanischen Maske oder Blende ließe sich in einfacher Weise die beanspruchte Form für die aktive Fläche des Detektors realisieren.

25

In vorteilhafter Weise lässt sich die erfindungsgemäße Vorrichtung zur optischen Distanzmessung durch die Verwendung eines Lasers als Lichtquelle realisieren. Laser und im speziellen Laserdioden sind über den gesamten sichtbaren Spektralbereich der elektromagnetischen Wellen erhältlich. Im Besonderen eignen sich Laserdioden wegen ihrer kompakten Größe und mittlerweile auch hohen

35

Ausgangsleistungen für die Verwendung in Abstandsmessgeräten der beanspruchten Form.

Die partiell angebrachte, optisch undurchsichtige Schicht auf der Detektorfläche kann für diesem Fall beispielsweise eine aufgedämpfte Metalllage sein, die den verwendeten Halbleiterdetektor an den gewünschten Stellen optisch deaktiviert.

10 Zeichnung

Weitere Vorteile ergeben sich aus der folgenden Beschreibung. In der Zeichnung sind Ausführungsbeispiele der erfindungsgemäßen Vorrichtung dargestellt. Die Beschreibung, die Zeichnungen und die Ansprüche enthalten zahlreiche Merkmale in Kombination. Ein Fachmann wird diese Merkmale auch einzeln betrachten und zu sinnvollen weiteren Kombinationen zusammenfassen.

20 Es zeigen:

Figur 1 die schematische Aufsicht auf ein Ausführungsbeispiel des erfindungsgemäßen Messgerätes,

25 Figur 2 eine Aufsicht auf die erfindungsgemäße Detektoroberfläche mit eingezeichneten Messstrahlenbündeln bei unterschiedlichen Entfernung des Messgerätes zum Messobjekt,

30 Figur 3 die erfindungsgemäße Detektoroberfläche aus Figur 2 in einer Einzeldarstellung,

Figur 4 ein alternatives Ausführungsbeispiel der erfindungsgemäßen aktiven Detektionsfläche,

Figur 5 ein weiteres Ausführungsbeispiel der erfindungsgemäßen aktiven Detektionsfläche

und

5

Figur 6 die Aufsicht auf ein Ausführungsbeispiel einer erfindungsgemäßen Detektorfläche,

10 In der Figur 1 ist in schematischer Weise ein erfindungsgemäßes Entfernungsmessgerät mit den wichtigsten Komponenten zur Beschreibung seiner Funktion dargestellt.

15 Das erfindungsgemäße Gerät 10 weist ein Gehäuse 11 auf, in dem eine Sendeeinrichtung 12 zur Erzeugung eines Messsignals 13 sowie eine Empfangseinrichtung 14 zur Detektion des von einem Zielobjekt 15 rücklaufenden Messsignals 16 untergebracht sind.

20 Die Sendeeinrichtung 12 beinhaltet eine Lichtquelle 17, die im Ausführungsbeispiel der Figur 1 durch eine Halbleiterlaserdiode 18 realisiert ist. Die Verwendung anderer Lichtquellen in der erfindungsgemäßen Vorrichtung ist ebenso möglich. Die Laserdiode 18 sendet einen Laserstrahl 20 in Form eines für das menschliche Auge sichtbaren Lichtbündels 22 aus.

25 Die Laserdiode 18 wird über ein Steuergerät 24 betrieben, das durch eine entsprechende Elektronik eine Modulation des elektrischen Eingangssignals 19 der Diode 18 erzeugt. Durch eine derartige Modulation des Diodenstroms lässt sich erreichen, dass das optische Messsignal 13 zur Entfernungsbestimmung ebenfalls in gewünschter Weise moduliert ist.

Das Laserstrahlbündel 20 durchläuft anschließend eine Kollimationsoptik 26, in Form eines Objektivs 28, das in der Figur 1 in Form einer einzelnen Linse 30 dargestellt ist. Das Objektiv 28 befindet sich in diesem Ausführungsbeispiel optional auf einer Verstellmimik 32, die prinzipiell eine Änderung der Position des Objektivs in allen drei Raumrichtungen beispielsweise zu Justagezwecken ermöglicht.

Nach Durchlaufen des Objektivs 28 ergibt sich beispielsweise ein amplitudenmoduliertes Messsignal 13 in Form eines parallelen Lichtbündels 37, dass sich entlang der optischen Achse 38 der Sendeeinheit 12 ausbreitet, wie es in Figur 1 schematisch dargestellt ist.

Im Sendeast 12 der erfindungsgemäßen Vorrichtung befindet sich zudem noch eine vorzugsweise schaltbare Strahlumlenkung 40, die es gestattet, das Messsignal 13 unter Umgehung eines Zielobjektes direkt auf die Empfangseinheit 14 des Geräts 10 umzulenken. Auf diese Weise ist es möglich, eine geräteinterne Referenzstrecke 42 zu erzeugen, die eine Kalibrierung des Messsystems gestattet.

Soll eine Messung durchgeführt werden, so verlässt der Messstrahl 13 das Gehäuse 11 der erfindungsgemäßen Vorrichtung durch ein optisches Fenster 44 in der Stirnwand 45 des Gerätes 10. Die Öffnung des optischen Fensters kann durch einen Shutter 46 gesichert werden.

Zur Messung wird das Messgerät 10 auf ein Zielobjekt 15 ausgerichtet, dessen Entfernung 48 zum Messgerät ermittelt werden soll. Das an dem gewünschten Zielobjekt 15 reflektierte oder auch gestreute Signal 16 bildet ein rücklaufende Messstrahlbündel 49,50, das zu einem gewissen Teil wieder in das Messgerät 10 zurück gelangt.

Durch ein Eintrittsfenster 47 in der Stirnseite 45 des Gerätes 10 wird die rücklaufende Messstrahlung 16 in das Messgerät eingekoppelt und im Ausführungsbeispiel der Figur 1 auf eine Empfangsoptik 52 gelenkt.

5

In Figur 1 sind exemplarisch zwei rücklaufende Messstrahlbündel 49 beziehungsweise 50 für zwei unterschiedliche Zielobjektabstände 48 eingezeichnet. Für große Objektabstände, und groß heisst in diesem Fall groß gegenüber der Brennweite der Empfangsoptik, fällt das vom Zielobjekt rücklaufende Signal 16 parallel zur optischen Achse 51 der Empfangseinrichtung 14 ein. Dieser Fall ist im Ausführungsbeispiel der Figur 1 durch das Messstrahlenbündel 49 repräsentiert. Mit kleiner werdendem Objektabstand wird das in das Messgerät einfallende, rücklaufende Signal 16 aufgrund einer Parallaxe immer mehr gegenüber der optischen Achse 51 der Empfangseinheit 14 geneigt. Als Beispiel eines rücklaufenden Messstrahlenbündels aus dem Nahbereich des Entfernungsmessgerätes ist in Figur 1 das Strahlenbündel 50 eingezeichnet.

10

15

20

25

30

Die Empfangsoptik 52, die im Ausführungsbeispiel der Figur 1 ebenfalls durch eine einzelne Linse symbolisiert ist, kollimiert das rücklaufende Messsignals 16 und fokussiert dessen Strahlenbündel 49,50 auf einen Empfangsdetektor 54, der als PIN-Diode oder CCD-Chip oder auch als ein anderer, dem Fachmann bekannter Flächendetektor ausgebildet sein kann. Der Flächendetektor ist in den Regel mit seiner aktiven, lichtempfindlichen Oberfläche senkrecht auf die optische Achse des Empfangsastes ausgerichtet. Das einfallende optische Signal wird durch den Empfangsdetektor 54 in ein elektrisches Signal 55 umwandelt, und der weiteren Auswertung in Auswerteeinheit 36 zugeführt.

Die Empfangsoptik 52, die im Ausführungsbeispiel der Figur 1 auf einer Verstellmimik 53 angebracht ist, befindet sich ungefähr im Abstand ihrer Brennweite von der aktiven Fläche des Detektors entfernt, so dass einfallende Strahlung, die von einem Zielobjekt kommt, welches weit entfernt vom Messgerät liegt, genau auf den Detektor fokussiert wird. Für kleine Anstände zum Zielobjekt ist jedoch zu beobachten, dass die Abbildungsposition für den am Zielobjekt reflektierten oder gestreuten Messfleck sich zunehmend vom Fokus der Empfangslinse entfernt. So wandert der fokussierte rücklaufende Messstrahl mit kleiner werdendem Abstand des Zielobjektes zum Messgerät immer weiter von der optischen Achse der Empfangseinrichtung weg und weicht somit auch immer mehr von der optischen Achse der Sendeeinrichtung ab. Zudem wird das rücklaufende Messstrahlenbündel aufgrund der geänderten Abbildungsverhältnisse am Empfangsobjektiv nicht mehr genau auf die Detektorfläche fokussiert. Mit kürzer werdendem Zielobjektabstand ergibt sich ein immer größer werdenden Messfleck auf der Detektoroberfläche.

Auf weitere im Messgerät vorhandene Komponenten, die aber für das Verständnis der erfindungsgemäßen Vorrichtung nicht unbedingt notwendig sind, soll in diesem Zusammenhang nicht weiter eingegangen werden. Es sei nur angemerkt, dass das Messgerät natürlich auch über eine Steuer- und Auswerteeinheit 36 verfügt.

Die Zusammenhänge zwischen dem Abstand des Zielobjektes vom Messgerät und der Position beziehungsweise der Größe des Messflecks auf der Detektoroberfläche ist in schematischer Weise in Figur 2 nochmals zur Übersicht dargestellt.

Figur 2 zeigt eine Aufsicht auf die Detektoroberfläche in Blickrichtung des vom Messobjekt rücklaufenden Messsignals 16. Die Position 56 bezeichnet dabei die gemeinsame Ebene

der optischen Achse 38 der Sendeeinheit 12 mit der optischen Achse 51 der Empfangseinheit 14. Der Messfleck 58 der rücklaufenden Strahlung 16 für sehr große Objektabstände 48 liegt auf der optischen Achse der Empfangseinheit 14 und wird auf der Oberfläche 66 des Detektors 54 zu einem kleinem Brennfleck fokussiert. Da der Detektor 54 in etwa im Abstand der Brennweite der Empfangsoptik 52 steht, wird Licht, dass optisch gesehen aus dem Unendlichen kommt, aufgrund der optischen Abbildungsgesetze direkt auf die Detektoroberfläche fokussiert.

Mit abnehmender Distanz 48 des Messgerätes 10 vom Zielobjekt 15 fällt das rücklaufende Signal 16 zunehmend schräger auf das Empfangsobjektiv 52 ein, so dass auch der Messfleck auf der Detektoroberfläche in Richtung des Pfeils 61 in Figur 2 wandert.

Der in Figur 2 ebenfalls eingezeichnete Messfleck 62 für einen kleinen Objektabstand 48 des Zielobjektes 15 vom Messgerät 10 ist somit von der optischen Achse 51 der Empfangseinrichtung weggewandert und in seiner Ausdehnung deutlich vergrößert. Bei sehr kleinem Messabstand 48 des Messobjektes 15 zum Messgerät 10 ergibt sich auf der Detektoroberfläche ein Messfleck 64 des rücklaufenden Messsignals 16 der nochmals deutlich vergrößert ist und auch weiter entfernt von der optischen Achse 51 der Empfangseinheit 14 auf der Detektorfläche zu liegen kommt.

Diese Verschiebung des Messflecks mit dem relativen Abstand 48 des Messobjektes 15 zum Messgerät 10 kann dazu führen, dass für sehr kleine Objektabstände das rücklaufende Signal 16 nicht mehr auf die aktive Fläche des Messempfängers 54 fällt, wie dies durch eine angedeutete, gestrichelt eingezeichnete Fläche 60 in Figur 2 angedeutet ist, die die

Oberfläche eines herkömmlichen Messempfängers des Standes der Technik symbolisieren soll.

Um der Variation in der Größe und Lage des Messflecks in der
5 Detektionsebene der Empfangseinheit 14 Rechnung zu tragen,
ist die aktive, lichtempfindliche Oberfläche 66 des
erfindungsgemäßen Detektors 54 entsprechend gestaltet. Im
Bereich der optischen Achse 51 der Empfangseinheit 14 sollte
10 die Detektorfläche 66 zumindest so groß sein, dass der
gesamte Messfleck 58 aus dem Fernbereich, das heisst für
sehr große Zielobjektabstände 48, vollständig auf die aktive
Detektorfläche 66 fällt.

Die aktive Fläche 66 des Detektors 54 verjüngt sich im
15 Ausführungsbeispiel der Figur 2 zunehmend in Richtung 61 der
Strahlverschiebung, die sich aufgrund einer Parallaxe der
rücklaufenden Strahlung 16 für kleiner werdende
Zielobjektabstände 48 ergibt. Dabei ist die Detektorfläche 66 in
lateraler Ausdehnung so groß, dass auch noch für den Fall sehr
20 kleiner Abstände 48 des Zielobjektes 15 zum Messgerät 10
genügend Messsignal auf den Detektor 54 fällt. Aufgrund des
hohen Signalpegels, des rücklaufenden Messsignals aus dem
Nahbereich muss nicht der gesamte Messfleck auf der aktiven
Detektorfläche zu liegen kommen.

25 Figur 3 zeigt noch einmal die erfindungsgemäße Detektionsfläche
66 gemäß Figur 2 der Übersicht halber einzeln herausgezeichnet.

In den Figuren 4 und 5 sind weitere Ausführungsbeispiele einer
30 aktiven, lichtempfindlichen Oberfläche des erfindungsgemäßen
Detektors 54 angegeben, die den zugrundeliegenden
Erfindungsgedanken weiter illustrieren sollen, nicht aber als
Beschränkung der beanspruchten Vorrichtung angesehen werden
dürfen. In den Figuren 4 und 5 bezeichnet die Position 56
35 jeweils die gemeinsame Ebene der optischen Achse 38 der

Sendeeinheit 12 mit der optischen Achse 51 der Empfangseinheit 14. Die Stelle 38 markiert die Lage der optischen Achse der Sendeeinheit 12, und die Stelle 51 die entsprechende Lage der optischen Achse der Empfangseinheit 14.

5

Das Ausführungsbeispiel der Figur 4 zeigt eine Oberfläche 67 eines erfindungsgemäßen Detektors 54, die einen ersten Bereich 72 aufweist, in dem die Größe der lichtempfindlichen Fläche in Richtung 61 der Strahlverschiebung aufgrund der Parallaxe des rücklaufenden Messsignals 16 konstant ist und einen zweiten, sich direkt daran anschließenden Bereich 74 der Oberfläche 67, in dem die Größe der Detektorfläche 67 in Richtung 61 dieser Strahlverschiebung kontinuierlich abnimmt.

10
15
20
25
30
35

Die Figur 5 offenbart die lichtempfindlichen Oberfläche 68 eines Detektors 54, die kontinuierlich und gleichmäßig in Richtung 61 der parallaxenbedingten Strahlverschiebung abnimmt, und somit die Form eines Dreiecks annimmt. Selbstverständlich kann der erfindungsgemäße Detektor 54 auch eine Trapezform haben, die mit zunehmender Entfernung von der optischen Achse der Sendeeinheit schmäler wird, beziehungsweise kann im Ausführungsbeispiel der Figur 4, die Verjüngung der Detektorfläche auch durch eine diskrete Stufe erzeugt werden.

Figur 6 zeigt eine Möglichkeit zur Realisierung eines Ausführungsbeispiels des erfindungsgemäßen Detektors 54. Während in den Ausführungsbeispielen der Figuren 2 bis 5 die wirksame, d.h. lichtempfindliche Oberfläche 66, 67, 68 des Detektors 54 gleich der gesamten Detektorfläche ist, wird in dem Ausführungsbeispiel der Figur 6 die aktive, d.h. wirksam lichtempfindliche Detektionsfläche 69 aus einer ursprünglich größeren Detektorfläche 78 abgeleitet. Dazu wird die optisch sensitive Fläche 78 eines Halbleiterdetektors mit beispielsweise einer kreisrunden Detektionsfläche in gewissen Bereichen mit einer optisch undurchlässigen Schicht 80 überzogen, womit der

Halbleiterdetektor in diesen beschichteten Bereichen deaktiviert ist, so dass nur noch eine nichtbeschichtete Teilfläche 69 des Halbleiterdetektors als lichtempfindlich verbleibt. Dieser aktiven Teilfläche 69 lässt sich im Herstellungsverfahren jede gewünschte Form geben, darunter auch die Formen, die in den Figuren 2 bis 5 aufgezeigten Detektorflächen 66, 67 und 68. Zur Erzeugung dieser lichtundurchlässigen Schicht kann beispielsweise das Aufdampfen einer Metallschicht auf die gewünschten Stellen der ursprünglichen Detektionsfläche genutzt werden. Auch andere, dem Fachmann bekannte optische Deaktivierungsmaßnahmen der Halbleiteroberfläche können zu diesem Zweck benutzt werden, so dass an dieser Stelle nicht auf die Details der Herstellung eingegangen zu werden braucht.

Allen Bauformen der aufgezeigten Ausführungsbeispiele ist gemein, dass sich die aktive, das heißt lichtempfindliche Fläche des erfindungsgemäßen Detektors in Richtung der Strahlverschiebung aufgrund der Parallaxe für kürzer werdende Zielobjektabstände verjüngt. Das heißt, die Ausdehnung der aktiven Fläche des Detektors senkrecht zur gemeinsamen Ebene der optischen Achsen von Sendeeinheit und Empfangseinheit nimmt in der oben genannten Richtung ab.

Die erfindungsgemäße Vorrichtung ist nicht auf die in der Beschreibung vorgestellte Ausführungsbeispiele begrenzt.

Explizit sei angemerkt, dass auch eine konvexe Detektorfläche vorstellbar ist. Die genaue Form der Änderung der Detektorfläche mit zunehmendem Abstand von der optischen Achse der Sendeeinrichtung hängt unter Anderem von dem gewünschten Messbereich ab, in dem das erfindungsgemäße Messgerät arbeiten soll. Auch die genaue Geometrie des Gerätes und die optischen Abbildungsverhältnisse im Empfangsast sind hierbei zur Optimierung zu berücksichtigen.

Auch muss die Verjüngung der aktiven Detektorfläche nicht kontinuierlich erfolgen, sondern kann auch diskret, beispielsweise in einzelnen Stufen realisiert sein.

Ansprüche

1. Vorrichtung zur optischen Distanzmessung mit einer
Sendeeinheit (12) mit einer Lichtquelle (17,18) zur
Aussendung modulierter, optischer Strahlung (13,20,22) auf
ein Zielobjekt (15) hin, und mit einer zur optischen Achse
(38) der Sendeeinheit (12) beabstandeten Empfangseinheit (14)
mit zumindest einem optischen Detektor (54) zum Empfang der
vom Zielobjekt (15) rücklaufenden optischen Strahlung
(16,49,50), sowie mit einer Steuer- und Auswerteeinheit (36)
zur Ermittlung der Distanz (48) der Vorrichtung zum
Zielobjekt (15), dadurch gekennzeichnet, dass sich die
aktive, lichtempfindliche Fläche (66,67,68,69) des Detektors
(54) der Empfangseinheit (14) in Richtung (61) einer
Strahlverschiebung für kleiner werdende Zielobjektabstände
(48), die sich aufgrund einer Parallaxe der rücklaufenden
Strahlung (16) ergibt, verjüngt.
2. Vorrichtung nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass die
lichtempfindliche Fläche (66,67,68,69) des Detektors (54)
zumindest so groß ist, dass der Messfleck (58) der
rücklaufenden Strahlung (16,49) von einem Zielobjekt (15) mit
großem Objektabstand vollständig detektiert wird.
3. Vorrichtung nach Anspruch 1 oder 2, dadurch gekennzeichnet,
dass die Ausdehnung der lichtempfindlichen Fläche
(66,67,68,69) des Detektors (54) in Richtung senkrecht zur
optischen Achse (51) der Empfangseinheit (14) zumindest so
groß ist, dass der von einem Zielobjekt (15) im Nahbereich
rücklaufende Messstrahl (50) zumindest teilweise noch auf die
lichtempfindliche Fläche (66,67,68,69) fällt.
4. Vorrichtung nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch
gekennzeichnet, dass die lichtempfindliche Fläche

(66, 67, 68, 69) des Detektors (55) eine Symmetriearchse aufweist, die in der gemeinsamen Ebene (56) der optischen Achsen von Sendeeinheit (38) und Empfangseinheit (51) liegt.

- 5 5. Vorrichtung nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass die aktive, lichtempfindliche Fläche (66, 67, 68, 69) des Detektors (54) durch teilweise Abdeckung einer größeren, optisch sensitiven Detektorfläche (78) herausgebildet ist.
- 10 6. Vorrichtung nach Anspruch 4, dadurch gekennzeichnet, dass die aktive, lichtempfindliche Fläche (66, 67, 68, 69) des Detektors (54) durch partielle Aufbringen einer optisch undurchsichtigen Schicht (80) auf die ursprünglich größere, optisch sensitive Detektorfläche (78) herausgebildet ist.
- 15 7. Vorrichtung nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass die Lichtquelle (17, 18) ein Laser, insbesondere eine Laserdiode (18) ist, die Strahlung im für das menschliche Auge sichtbaren Wellenlängenbereich des Spektrums elektromagnetischer Wellen emittiert.
- 20

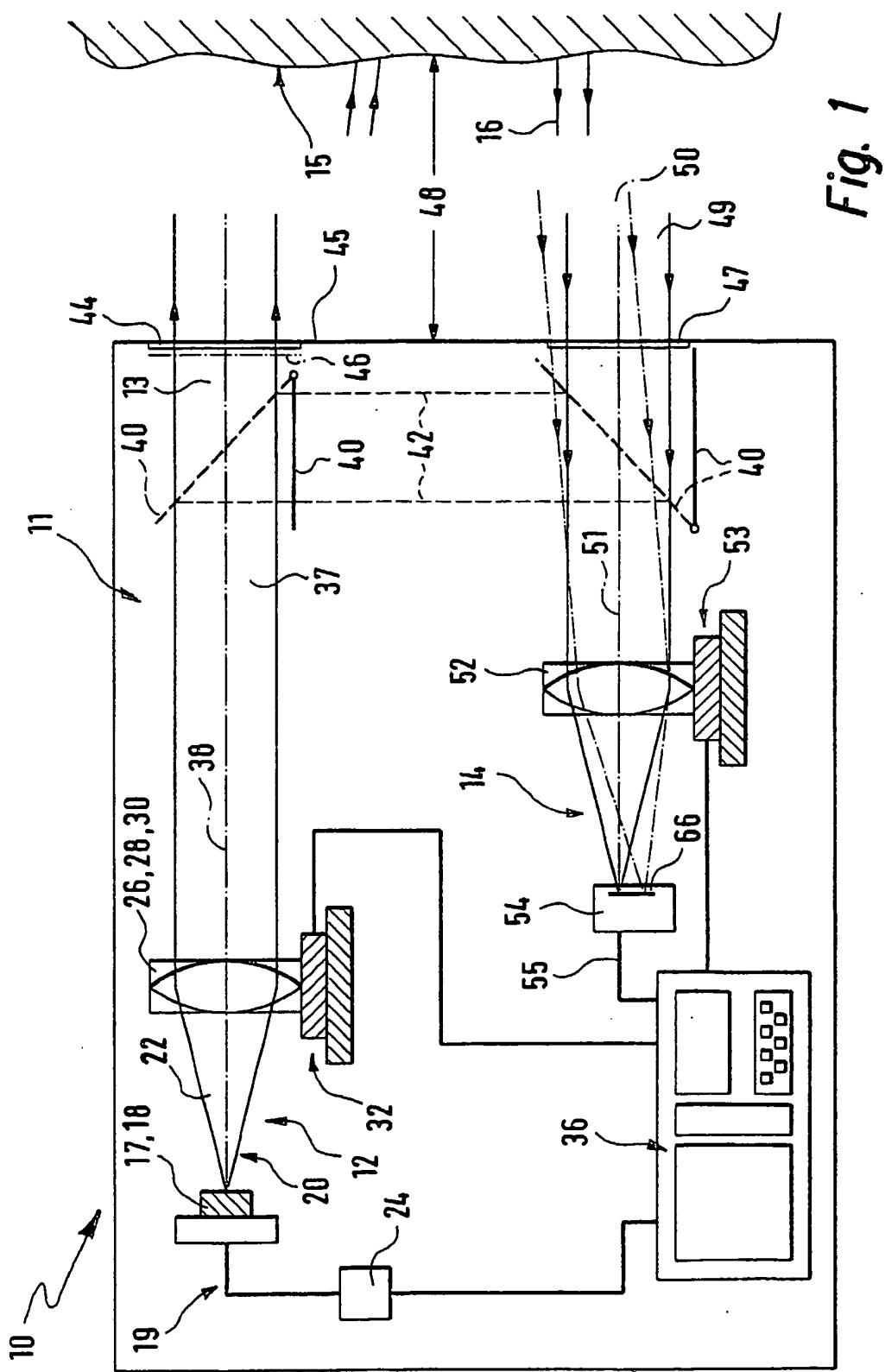
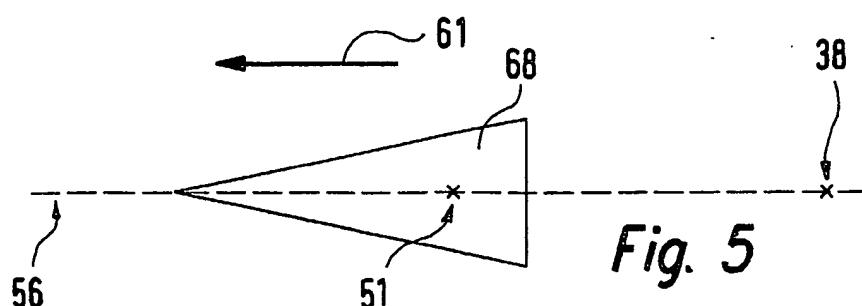
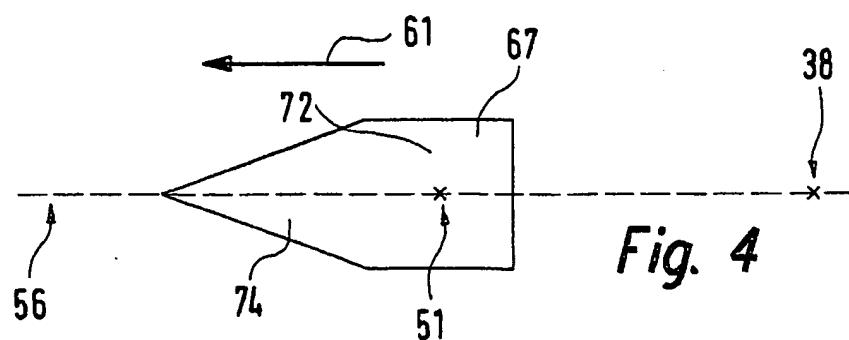
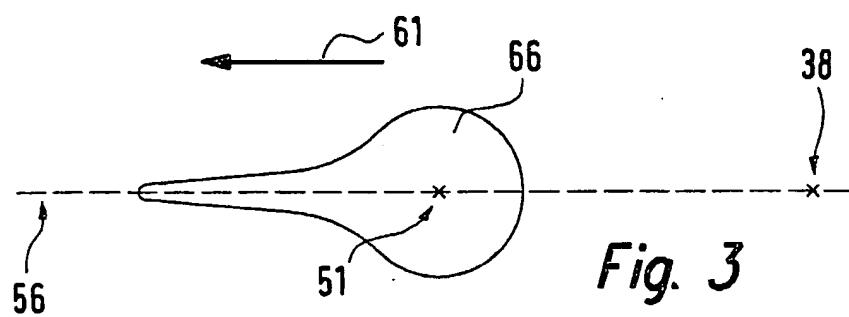
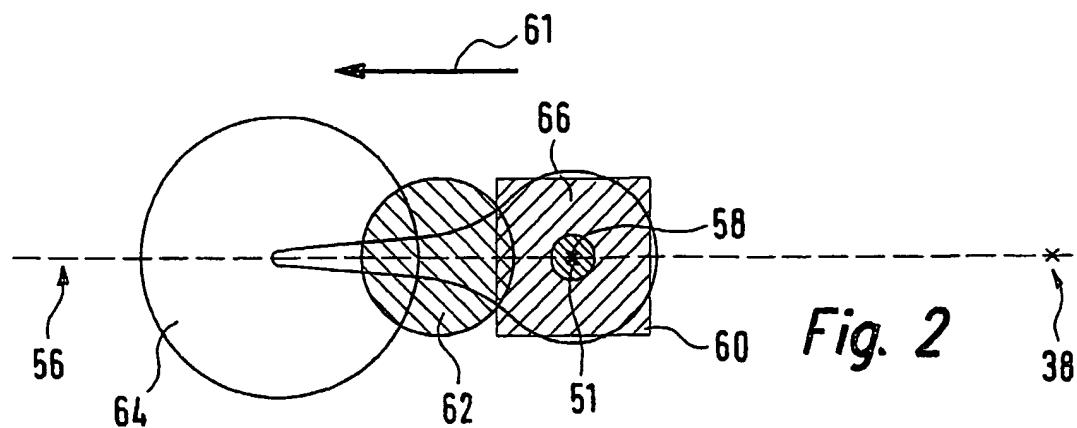


Fig. 1

2 / 3



3 / 3

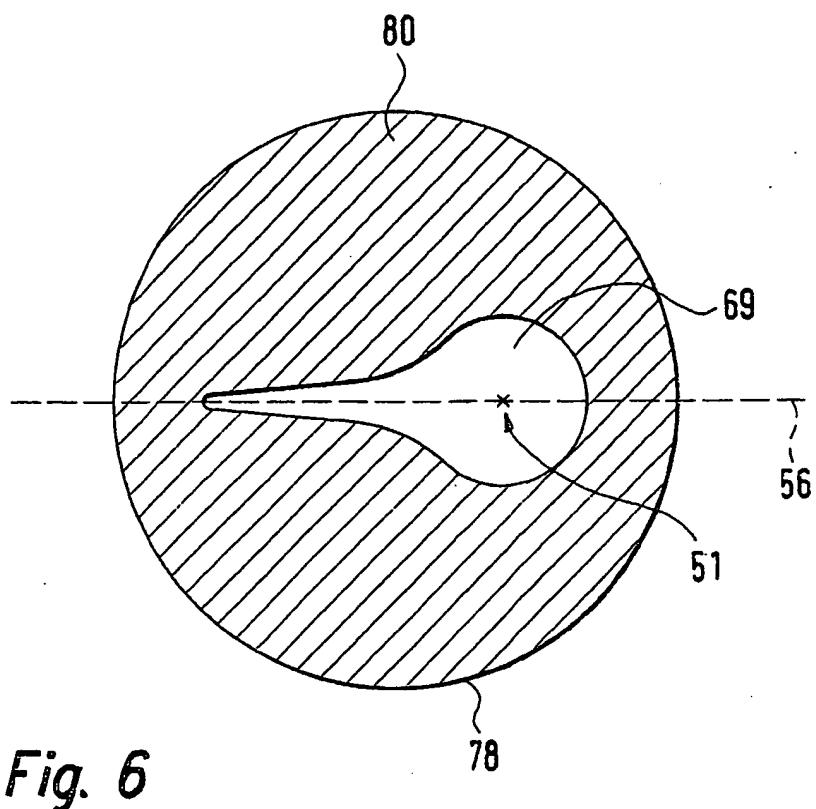


Fig. 6

A. CLASSIFICATION OF SUBJECT MATTER
 IPC 7 G01C3/02 G01B11/00 G01B11/30

According to International Patent Classification (IPC) or to both national classification and IPC

B. FIELDS SEARCHED

Minimum documentation searched (classification system followed by classification symbols)
 IPC 7 G01C G01B G01N G01S G01F

Documentation searched other than minimum documentation to the extent that such documents are included in the fields searched

Electronic data base consulted during the international search (name of data base and, where practical, search terms used)

EPO-Internal

C. DOCUMENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT

Category *	Citation of document, with indication, where appropriate, of the relevant passages	Relevant to claim No.
Y	WO 01 36923 A (QUANTUM IMAGING INC ;CRILL RIKK (US); SCHEHRER KEVIN (US); CARTER) 25 May 2001 (2001-05-25) page 15, line 8 -page 15, line 20; claim 1; figures 1,5-7,9 page 19, line 2 -page 19, line 9 page 18, line 1 -page 18, line 3 page 16, line 21 -page 17, line 8 ---	1,2
Y	US 4 105 332 A (HOHNE WALTER ET AL) 8 August 1978 (1978-08-08) column 2, line 5 -column 4, line 26; figure 1 ---	1,2
A	US 6 226 076 B1 (YOSHIDA HISASHI) 1 May 2001 (2001-05-01) The whole document -----	1-7

Further documents are listed in the continuation of box C.

Patent family members are listed in annex.

* Special categories of cited documents :

- "A" document defining the general state of the art which is not considered to be of particular relevance
- "E" earlier document but published on or after the international filing date
- "L" document which may throw doubts on priority, claim(s) or which is cited to establish the publication date of another citation or other special reason (as specified)
- "O" document referring to an oral disclosure, use, exhibition or other means
- "P" document published prior to the international filing date but later than the priority date claimed

"T" later document published after the international filing date or priority date and not in conflict with the application but cited to understand the principle or theory underlying the invention

"X" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered novel or cannot be considered to involve an inventive step when the document is taken alone

"Y" document of particular relevance; the claimed invention cannot be considered to involve an inventive step when the document is combined with one or more other such documents, such combination being obvious to a person skilled in the art.

"&" document member of the same patent family

Date of the actual completion of the international search

Date of mailing of the international search report

2 August 2002

09/08/2002

Name and mailing address of the ISA

European Patent Office, P.B. 5818 Patentlaan 2
NL - 2280 HV Rijswijk
Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl,
Fax: (+31-70) 340-3016

Authorized officer

Fourrichon, P

Information on patent family members

PCT/DE 02/01553

Patent document cited in search report	Publication date		Patent family member(s)		Publication date
WO 0136923	A	25-05-2001	US 6259516 B1 AU 6508100 A WO 0136923 A1		10-07-2001 30-05-2001 25-05-2001
US 4105332	A	08-08-1978	JP 53115263 A SE 7707809 A		07-10-1978 15-09-1978
US 6226076	B1	01-05-2001	JP 11084003 A DE 69804468 D1 EP 1012621 A1 WO 9912052 A1		26-03-1999 02-05-2002 28-06-2000 11-03-1999

A. Klassifizierung des Anmeldungsgegenstandes
IPK 7 G01C3/02 G01B11/00 G01B11/30

Nach der internationalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen Klassifikation und der IPK

B. RECHERCHIERTE GEBIETE

Recherchierte Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssymbole)
IPK 7 G01C G01B G01N G01S G01F

Recherchierte aber nicht zum Mindestprüfstoff gehörende Veröffentlichungen, soweit diese unter die recherchierten Gebiete fallen

Während der internationalen Recherche konsultierte elektronische Datenbank (Name der Datenbank und evtl. verwendete Suchbegriffe)

EPO-Internal

C. ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN

Kategorie°	Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile	Betr. Anspruch Nr.
Y	WO 01 36923 A (QUANTUM IMAGING INC ;CRILL RIKK (US); SCHEHRER KEVIN (US); CARTER) 25. Mai 2001 (2001-05-25) Seite 15, Zeile 8 -Seite 15, Zeile 20; Anspruch 1; Abbildungen 1,5-7,9 Seite 19, Zeile 2 -Seite 19, Zeile 9 Seite 18, Zeile 1 -Seite 18, Zeile 3 Seite 16, Zeile 21 -Seite 17, Zeile 8 ----	1,2
Y	US 4 105 332 A (HOHNE WALTER ET AL) 8. August 1978 (1978-08-08) Spalte 2, Zeile 5 -Spalte 4, Zeile 26; Abbildung 1 ----	1,2
A	US 6 226 076 B1 (YOSHIDA HISASHI) 1. Mai 2001 (2001-05-01) The whole document -----	1-7



Weitere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu entnehmen



Siehe Anhang Patentfamilie

° Besondere Kategorien von angegebenen Veröffentlichungen :

'A' Veröffentlichung, die den allgemeinen Stand der Technik definiert, aber nicht als besonders bedeutsam anzusehen ist

'E' älteres Dokument, das jedoch erst am oder nach dem internationalen Anmeldeatum veröffentlicht worden ist

'L' Veröffentlichung, die geeignet ist, einen Prioritätsanspruch zweifelhaft erscheinen zu lassen, oder durch die das Veröffentlichungsdatum einer anderen im Recherchenbericht genannten Veröffentlichung belegt werden soll oder die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie ausgeführt)

'O' Veröffentlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung, eine Benutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht

'P' Veröffentlichung, die vor dem internationalen Anmeldeatum, aber nach dem beanspruchten Prioritätsatum veröffentlicht worden ist

'T' Spätere Veröffentlichung, die nach dem internationalen Anmeldeatum oder dem Prioritätsatum veröffentlicht worden ist und mit der Anmeldung nicht kollidiert, sondern nur zum Verständnis des der Erfindung zugrundeliegenden Prinzips oder der ihr zugrundeliegenden Theorie angegeben ist

'X' Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann allein aufgrund dieser Veröffentlichung nicht als neu oder auf erforderlicher Tätigkeit beruhend betrachtet werden

'Y' Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann nicht als auf erforderlicher Tätigkeit beruhend betrachtet werden, wenn die Veröffentlichung mit einer oder mehreren anderen Veröffentlichungen dieser Kategorie in Verbindung gebracht wird und diese Verbindung für einen Fachmann naheliegend ist

*& Veröffentlichung, die Mitglied derselben Patentfamilie ist

Datum des Abschlusses der internationalen Recherche

Absendedatum des internationalen Recherchenberichts

2. August 2002

09/08/2002

Name und Postanschrift der Internationalen Recherchenbehörde
Europäisches Patentamt, P.B. 5818 Patentlaan 2
NL - 2280 HV Rijswijk
Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl.
Fax: (+31-70) 340-3016

Bevollmächtigter Bediensteter

Fourrichon, P

Im Recherchenbericht angeführtes Patentdokument	Datum der Veröffentlichung		Mitglied(er) der Patentfamilie		Datum der Veröffentlichung
WO 0136923	A	25-05-2001	US AU WO	6259516 B1 6508100 A 0136923 A1	10-07-2001 30-05-2001 25-05-2001
US 4105332	A	08-08-1978	JP SE	53115263 A 7707809 A	07-10-1978 15-09-1978
US 6226076	B1	01-05-2001	JP DE EP WO	11084003 A 69804468 D1 1012621 A1 9912052 A1	26-03-1999 02-05-2002 28-06-2000 11-03-1999

**This Page is Inserted by IFW Indexing and Scanning
Operations and is not part of the Official Record.**

BEST AVAILABLE IMAGES

Defective images within this document are accurate representations of the original documents submitted by the applicant.

Defects in the images include but are not limited to the items checked:

- BLACK BORDERS**
- IMAGE CUT OFF AT TOP, BOTTOM OR SIDES**
- FADED TEXT OR DRAWING**
- BLURRED OR ILLEGIBLE TEXT OR DRAWING**
- SKEWED/SLANTED IMAGES**
- COLOR OR BLACK AND WHITE PHOTOGRAPHS**
- GRAY SCALE DOCUMENTS**
- LINES OR MARKS ON ORIGINAL DOCUMENT**
- REFERENCE(S) OR EXHIBIT(S) SUBMITTED ARE POOR QUALITY**
- OTHER:** _____

IMAGES ARE BEST AVAILABLE COPY.

As rescanning these documents will not correct the image problems checked, please do not report these problems to the IFW Image Problem Mailbox.